

4.5.ΠΡΟΤΕΙΝΟΜΕΝΕΣ ΑΠΑΝΤΗΣΕΙΣ ΦΥΣΙΚΗΣ

ΠΡΟΣΑΝΑΤΟΛΙΣΜΟΥ

Γ ΛΥΚΕΙΟΥ (ΣΤΡΟΦΟΡΜΗ)

ΘΕΜΑ Α

✱ Η αύξηση υπολογίζεται από

τη σχέση $\frac{|\omega_2 - \omega_1|}{\omega_1} \cdot 100\%$

✱✱ Προσοχή στην έννοια της απόστασης στον υπολογισμό της ροπής.

✱✱✱ Η $\vec{L}$ αλλάζει μόνο από εξωτερικές ροπές.

✱✱✱✱ Το I είναι ίδιο γιατί είναι μονόμετρο μέγεθος.

✱✱✱✱ Είναι

$$\frac{\Delta L}{\Delta t} = \frac{L_1 - L_0}{\Delta t} = \frac{6 \text{ Kg} \cdot \frac{\text{m}^2}{1}}{1 \text{ s}} = 6 \text{ N} \cdot \text{m}$$

✱✱✱✱✱ Είναι

$$\Sigma \vec{\tau} = I \vec{a} \Rightarrow \vec{a} = \text{σταθερό}$$

A. 1. β

2. γ

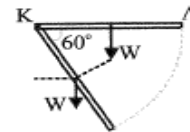
3. γ

4. δ ✱

B. $\alpha_1 = \frac{\Sigma \tau_1}{I} = \frac{W \cdot 1/2}{I}$ (1)

$\alpha_2 = \frac{\Sigma \tau_2}{I} = \frac{W \cdot 1/2 \cdot \sin 60^\circ}{I}$ (2)

$\frac{(1)}{(2)} \rightarrow \frac{\alpha_1}{\alpha_2} = \frac{1}{\sin 60^\circ} = 2$ ✱✱



Γ. 1. Λ ✱✱✱

2. Λ ✱✱✱✱

ΘΕΜΑ Β

A. Σχολ. βιβλίο σελ. 123

B. 1. α

2. Είναι $L_{\text{ορχ.}} = L_{\text{ωλ.}}$ (αφού $\Sigma \tau_{\text{εξ.}} = 0$), άρα:

$$L_{\text{ορχ.}} = L_{\text{ωλ.}} \Rightarrow \frac{MR^2}{2} \cdot \omega_1 = \left(\frac{MR^2}{2} + \frac{2M \left(\frac{R}{2} \right)^2}{2} \right) \omega_2 \Rightarrow$$

$$\frac{MR^2}{2} \omega_1 = \frac{3MR^2}{4} \omega_2 \Rightarrow \frac{\omega_1}{\omega_2} = \frac{3}{2}$$

Γ. α. Λ

β. Σ ✱✱✱✱

γ. Λ ✱✱✱✱✱

δ. Σ

ΘΕΜΑ Γ

α. Αφού $\Sigma \tau_{\epsilon\zeta} = 0 \Rightarrow L_{\alpha\rho\chi.} = L_{\tau\epsilon\lambda.} \Rightarrow$

$$0 = L_{\alpha\nu\theta\rho.} - L_{\epsilon\zeta.} \Rightarrow I\omega = m \cdot U \cdot R \Rightarrow$$

$$\frac{M \cdot R^2}{2} \cdot \omega = \frac{M}{2} \cdot U_1 R \Rightarrow U_1 = \omega \cdot R \Rightarrow \omega = \frac{U_1}{R} \quad (1).$$

Όμως τα σημεία της περιφέρειας στρέφονται με ταχύτητα

$$U_2 = \omega \cdot R \Rightarrow U_2 = \frac{U_1}{R} \cdot R \Rightarrow U_2 = U_1.$$

β. Όταν ο άνθρωπος ξανασυναντάει το σημείο Α, έχει διανύσει διάστημα:

$$S_1 = U_1 \cdot t \quad (2)$$

ενώ το σημείο Α έχει διανύσει διάστημα

$$S_2 = U_2 \cdot t \quad (3)$$

Όμως: $S_1 + S_2 = 2\pi R \Rightarrow^{(2),(3)}$

$$U_1 \cdot t + U_2 \cdot t = 2\pi R \Rightarrow$$

$$2U_1 \cdot t = 2\pi R \Rightarrow$$

$$R = \frac{2U_1 \cdot t}{2\pi} = 0,2\text{m}.$$

γ. Επειδή η $\vec{L}$ του ανθρώπου ως προς το κέντρο είναι μηδέν, η εξέδρα δεν στρέφεται.

ΘΕΜΑ Δ

α. Αφού ο κύλινδρος κυλίεται χωρίς να ολισθαίνει, ισχύουν:

$$a_{\text{cm}} = \alpha \cdot R \quad (1)$$

$$\omega = \alpha \cdot t$$

$$L = I \cdot \omega = I\alpha t \quad (2)$$

αφού η κίνηση είναι σύνθετη ομαλά επιταχυνόμενη.

Άρα:

$$\left. \begin{array}{l} (2) \Rightarrow L = \frac{MR^2}{2} \alpha t \\ \text{όμως δίνεται ότι:} \\ L = \frac{20t}{3} \end{array} \right\} \Rightarrow \frac{MR^2}{2} \alpha t = \frac{20t}{3} \Rightarrow \alpha = \frac{5 \text{ rad}}{3 \text{ s}^2}$$

$$\text{και } (1) \Rightarrow a_{\text{cm}} = \frac{10}{3} \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

β. Ροπή δημιουργεί μόνο η στατική τριβή, άρα:

$$\Sigma \tau = I \cdot \alpha \Rightarrow T \sigma \cdot R = \frac{MR^2}{2} \alpha \Rightarrow T \sigma = \frac{MR \alpha}{2} \Rightarrow$$

$$T \sigma = \frac{10}{3} \text{ N.}$$

γ. Για τη μεταφορική κίνηση ισχύει ότι:

$$\Sigma F_x = M a_{\text{cm}} \Rightarrow B_x - T \sigma = M a_{\text{cm}} \Rightarrow$$

$$B_x - T \sigma = M a_{\text{cm}} \Rightarrow M g \eta \mu \phi - T \sigma = M a_{\text{cm}} \Rightarrow$$

$$\eta \mu \phi = \frac{T \sigma + M a_{\text{cm}}}{M g} \Rightarrow \eta \mu \phi = \frac{1}{2}, \text{ άρα } \phi = 30^\circ.$$

Από το σχήμα:

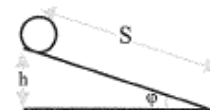
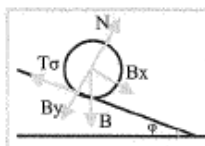
$$\eta \mu \phi = \frac{h}{S} \Rightarrow S = 15 \text{ m.}$$

$$\text{Όμως } S = \frac{a_{\text{cm}} t^2}{2} \Rightarrow t = \sqrt{\frac{2s}{a_{\text{cm}}}} \Rightarrow t = 3 \text{ s και}$$

$$\theta = \frac{a t^2}{2} = 7,5 \text{ rad.}$$

$$\text{Άρα } N = \frac{\theta}{2\pi} = \frac{3,75}{\pi} \text{ στροφές.}$$

* Υπεύθυνες για τη μεταφορική κίνηση είναι όλες οι δυνάμεις και Υπεύθυνη για την περιστροφή είναι η ροπή της $T \sigma$.



ΒΙΒΛΙΑ ΟΡΟΣΗΜΟ

Επιμέλεια: ΠΑΓΚΑΛΗΣ ΔΗΜΗΤΡΗΣ