

ΑΠΑΝΤΗΣΕΙΣ ΔΙΑΓΩΝΙΣΜΑΤΟΣ ΦΥΣΙΚΗΣ ΠΡΟΣΑΝΑΤΟΛΙΣΜΟΥ

ΓΡΑΜΜΙΚΗ ΑΡΜΟΝΙΚΗ ΤΑΛΑΝΤΩΣΗ

Ζήτημα 1^ο

- A. 1. δ.
2. γ *
3. α
4. β

B.1. Από το διάγραμμα: $\varphi_{o1} = 0$ $\varphi_{o2} = \frac{\pi}{3}$ rad

Ακόμα από τη σχέση $\varphi = \omega t + \varphi_0$ βλέπουμε ότι το ω ισούται με την κλίση της ευθείας $\varphi - t$. Άρα $\omega_1 = \omega_2 = \epsilon\varphi \frac{\pi}{4} = 1$.

Άρα $\varphi_1 = t$ και $x_1 = 0,2\eta\mu t$ (S.I.)

$$\varphi_2 = t + \frac{\pi}{3} \quad x_2 = 0,2\eta\mu\left(t + \frac{\pi}{3}\right) \text{ (SI)}$$

2. $D_1 = 2D_2 \Rightarrow \left. \begin{matrix} m_1\omega_1^2 = 2m_2\omega_2^2 \\ \omega_1 = \omega_2 \end{matrix} \right\} \Rightarrow m_1 = 2m_2 \Rightarrow \frac{m_1}{m_2} = 2$ **

Ζήτημα 2^ο

- A. 1. θεωρία παράδειγμα 1,1 σελ.12 στο σχολικό βιβλίο.
2. Από τη συνθήκη ισορροπίας ισχύει ότι:

$$\Sigma F_y = 0 \Rightarrow K\Delta\ell = mg \Rightarrow K = \frac{mg}{\Delta\ell} \quad (1)$$

$$\text{Ακόμη } f = \frac{\omega}{2\pi} \Rightarrow f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{K}{m}} \stackrel{(1)}{\Rightarrow} f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{mg}{m\Delta\ell}} \Rightarrow$$

$$f = \frac{10}{2\pi} \text{ Hz} \Rightarrow f = \frac{5}{\pi} \text{ Hz}$$

3. α. Σ ***
β. Λ ****
γ. Λ.

Ζήτημα 3^ο

α. Το κινητό στα σημεία Β και Γ της τροχιάς έχει

$$v_1 = v_2 \quad (1), \text{ άρα}$$

$$\text{Α.Δ.Ε.: } E_{ΟΛΒ} = E_{ΟΛΓ} \Rightarrow U_B + K_B = U_\Gamma + K_\Gamma \Rightarrow$$

$$\frac{Dx_1^2}{2} + \frac{mv_1^2}{2} = \frac{Dx_2^2}{2} + \frac{mv_2^2}{2} \stackrel{(1)}{\Rightarrow} \frac{Dx_1^2}{2} = \frac{Dx_2^2}{2} \Rightarrow$$

$$x_1 = x_2 \text{ ή } x_1 = -x_2.$$

Από τις λύσεις αυτές δεχόμαστε την $x_1 = -x_2$ (γιατί $x_1 = x_2$ σημαίνει ότι είναι το ίδιο σημείο).

Αφού $x_1 = -x_2$, τα σημεία είναι συμμετρικά ως προς τη θέση ισορροπίας και είναι: $d = x_1 + |x_2| \Rightarrow x_1 = 5\sqrt{2} \text{ cm}$

$$x_2 = -5\sqrt{2} \text{ cm}.$$

Αφού τα σημεία είναι συμμετρικά, ο χρόνος που απαιτείται για να πάει έως τη θέση x_2 είναι $\frac{\Delta t_1}{2} = 1 \text{ s}$ και ο χρόνος που απαιτείται για να πάει από την x_2 στη θέση μέγιστης

απομάκρυνσης είναι $\frac{\Delta t_2}{2} = 1 \text{ s}$. Έτσι, ο χρόνος από τη θέση ισορροπίας έως τη θέση μέγιστης απομάκρυνσης είναι

$$\frac{T}{4} = \frac{\Delta t_1}{2} + \frac{\Delta t_2}{2} = 2 \text{ s} \Rightarrow T = 8\text{s} \text{ άρα } \frac{\Delta t_1}{2} = \frac{T}{8} \text{ και ισχύει}$$

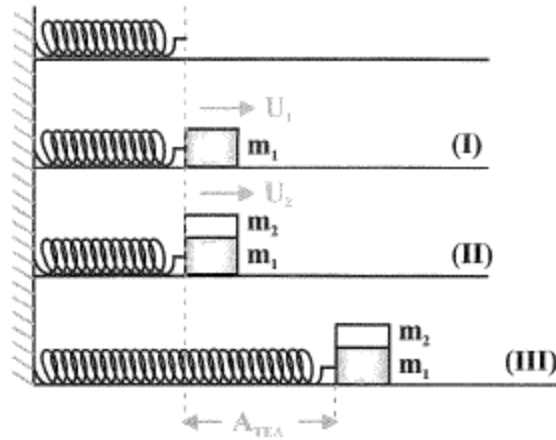
$$x_1 = A\eta\mu\left(\frac{2\pi}{T}t_1\right) \Rightarrow 5\sqrt{2} = A\eta\mu\left(\frac{2\pi}{T} \cdot \frac{T}{8}\right) \Rightarrow$$

$$5\sqrt{2} = A\eta\mu\frac{\pi}{4} \Rightarrow A = 10 \text{ cm. } *$$

β. Στη θέση x_1 ισχύει:

$$\frac{U}{K} = \frac{U}{E_{ολ} - U} = \frac{\frac{Dx_1^2}{2}}{\frac{DA^2}{2} - \frac{Dx_1^2}{2}} = \frac{x_1^2}{A^2 - x_1^2} = 1.$$

Ζήτημα 4^ο



α. Τόσο το αρχικό όσο και το τελικό σύστημα εκτελούν γ.α.τ. με $D = K$. * Το σώμα m_1 στη θέση ισορροπίας του είχε

$v_1 = \omega_1 \cdot A_{\alphaρχ} \Rightarrow v_1 = \sqrt{\frac{K}{m}} A_{\alphaρχ} \quad (1)$. Η κρούση που ακολουθεί είναι πλαστική, άρα Α.Δ.Ο. (I) \rightarrow (I)

$$\vec{P}_I = \vec{P}_{II} \Rightarrow m_1 v_1 = (m_1 + m_2) v_2 \Rightarrow$$

$$m v_1 = 4m v_2 \Rightarrow v_2 = \frac{v_1}{4} \Rightarrow v_2 = \sqrt{\frac{K}{m}} \frac{A_{\alphaρχ}}{4} \quad (2)$$

και από Α.Δ.Ε. (II) \rightarrow (III) για την γ.α.τ.

$$E_{OΛII} = E_{OΛIII} \Rightarrow \frac{4m v_2^2}{2} = \frac{K A_{\text{τελ}}^2}{2} \Rightarrow$$

$$4m \frac{K}{m} \frac{A_{\alphaρχ}^2}{16} = K A_{\text{τελ}}^2 \Rightarrow A_{\text{τελ}}^2 = \frac{A_{\alphaρχ}^2}{4} \Rightarrow$$

$$A_{\text{τελ}} = \frac{A_{\alphaρχ}}{2} = 0,1 \text{ cm} \quad **$$

β. Είναι $\frac{f_{\text{τελ}}}{f_{\alphaρχ}} = \frac{\frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{K}{4m}}}{\frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{K}{m}}} = \frac{1}{2}$.

γ. $\% \Delta E_{OΛ} = \frac{(E_{OΛ_{\text{τελ}}} - E_{OΛ_{\alphaρχ}})}{E_{OΛ_{\alphaρχ}}} 100\% =$

$$\frac{\left[\frac{K A_{\text{τελ}}^2}{2} - \frac{K A_{\alphaρχ}^2}{2} \right]}{\frac{K A_{\alphaρχ}^2}{2}} 100\% = 75\% \quad ***$$