

ΑΠΑΝΤΗΣΕΙΣ ΦΥΣΙΚΗΣ ΠΡΟΣΑΝΑΤΟΛΙΣΜΟΥ

ΓΡΑΜΜΙΚΗ ΑΡΜΟΝΙΚΗ ΤΑΛΑΝΤΩΣΗ

Ζήτημα 1^ο

- | | | | |
|-----------|---------|-----------|-----------|
| A. | 1. γ | B. | α. Σ |
| | 2. β * | | β. Λ *** |
| | 3. δ | | γ. Σ |
| | 4. β ** | | δ. Λ **** |
| | 5. α | | ε. Λ |

Ζήτημα 2^ο

A. Σε μία γ.α.τ. ισχύει ότι: $\Sigma F = -Dx$ (1)

Όμως, γενικά ισχύει ακόμη ότι:

$$\left. \begin{aligned} \Sigma F &= m \cdot \alpha \\ \alpha &= -\omega^2 x \end{aligned} \right\} \Rightarrow \Sigma F = -m\omega^2 x \quad (2)$$

$$\xrightarrow[(2)]{(1)} D = m \cdot \omega^2 \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{D}{m}} \quad (3)$$

$$\text{Όμως } T = \frac{2\pi}{\omega} \xrightarrow{(3)} T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{D}}$$

B.

Χρόνος	Φάση	x	v	F _{ολ}	U
0	0	0	ωA	0	0
T/4	π/2	A	0	-mω ² A	$\frac{m\omega^2 A^2}{2}$
T/2	π	0	-ωA	0	0
$\frac{3T}{4}$	3π/2	-A	0	mω ² A	$\frac{m\omega^2 A^2}{2}$
T	2π	0	ωA	0	0

Ζήτημα 3^ο

$$\alpha. \text{ Είναί } \left. \begin{aligned} E_{ολ} &= \frac{DA^2}{2} \\ F_{\max} &= DA \end{aligned} \right\} \Rightarrow \frac{E_{ολ}}{F_{\max}} = \frac{A}{2} \Rightarrow A = 4m$$

Ακόμη $\varphi_0 = 0$, $\frac{T}{2} = 1s$ (γιατί ο χρόνος που χρειάζεται από

τη θέση $x_1 = +A$ στη θέση $x_2 = -A$ είναι $\Delta t = \frac{T}{2}$) άρα

και $T = 2s \Rightarrow \omega = \pi \frac{\text{rad}}{s}$ και $x = 4\eta\mu\pi t$ (SI)

β. Εφαρμόζοντας Α.Δ.Ε. *:

$$U_1 + K_1 = E_{\text{ολ}} \Rightarrow \frac{Dx_1^2}{2} + \frac{mv_1^2}{2} = \frac{DA^2}{2} \Rightarrow$$

$$m\omega^2 x_1^2 + mv_1^2 - m\omega^2 A^2 \Rightarrow v_1^2 = \omega^2 A^2 - \omega^2 x_1^2 \Rightarrow$$

$$U_1 = \pm \omega \sqrt{A^2 - x_1^2} \Rightarrow U_1 = \pm 2\sqrt{3}\pi \text{ m/s}^{**}$$

γ. $K = 3U \Rightarrow E_{\text{ολ}} - U = 3U \Rightarrow E_{\text{ολ}} = 4U \Rightarrow$

$$\frac{DA^2}{2} = 4 \frac{Dx^2}{2} \Leftrightarrow x^2 = \frac{A^2}{4} \Leftrightarrow x = \pm \frac{A}{2}$$

i. Για $x = \frac{A}{2} \Rightarrow \frac{A}{2} = A\eta\mu\pi t \Rightarrow \eta\mu\pi t = \frac{1}{2} \Rightarrow$

$$\pi \cdot t_1 = \frac{\pi}{6} \text{ και } \pi \cdot t_2 = \frac{5\pi}{6} \Rightarrow t_1 = \frac{1}{6}s \text{ και } t_2 = \frac{5}{6}s$$

ii. Όμοια, για $x = -\frac{A}{2} \Rightarrow -\frac{A}{2} = A\eta\mu\pi t \Rightarrow$

$$\pi \cdot t_3 = \frac{7\pi}{6} \text{ και } \pi \cdot t_4 = \frac{11\pi}{6} \Rightarrow t_3 = \frac{7}{6}s \text{ και } t_4 = \frac{11}{6}s^{***}$$

Ζήτημα 4°

α. Από το σχήμα: $A = 0,4m$

$$\left. \begin{array}{l} x = A\eta\mu(\omega t + \varphi_0) \\ t = 0 \\ x = \frac{A}{2} \end{array} \right\} \Rightarrow \frac{A}{2} = A\eta\mu\varphi_0 \Rightarrow$$

$$\eta\mu\varphi_0 = \frac{1}{2} \Rightarrow \varphi_0 = \frac{\pi}{6} \text{ ή } \varphi_0 = \frac{5\pi}{6}^{****}$$

Όμως, αφού $v > 0$, $\varphi_0 = \frac{\pi}{6}$

Ακόμη:

$$\left. \begin{array}{l} \text{για } t = 22\text{s} \\ x = 0 \text{ για δευτέρα φορά} \end{array} \right\} \Rightarrow 0 = A\eta\mu\left(\omega t + \frac{\pi}{6}\right) \Rightarrow$$

$$\omega t + \frac{\pi}{6} = 2\pi \Rightarrow 22\omega = \frac{11\pi}{6} \Rightarrow \omega = \frac{\pi}{12} \text{ rad/s}$$

β. Για $x \geq 0,2\text{m}$ έχουμε:

$x_1 = 0,2\text{m}$ για $t_1 = 0$ και $x_2 = 0,2\text{m}$ για:

$$0,2 = 0,4\eta\mu\left(\frac{\pi}{12}t_2 + \frac{\pi}{6}\right) \Rightarrow \frac{\pi}{12}t_2 + \frac{\pi}{6} = \frac{5\pi}{6} \Rightarrow t_2 = 8\text{s}$$

Άρα για $0 \leq t \leq 8\text{s}$ είναι $x \geq 0,2\text{m}$

γ. Το σώμα περνάει για πρώτη φορά από τη θέση ισορροπίας του όταν η φάση του είναι

$$\varphi = \pi \Rightarrow \omega t + \varphi_0 = \pi \Rightarrow \frac{\pi}{12}t + \frac{\pi}{6} = \pi \Rightarrow t = 10\text{s}$$

Τότε είναι $\frac{U}{K} = 0$ γιατί $U = 0$.*